# **Beställarmöte 2023-10-03**

## Frågor till Anders

* Du har nämnt att LIDARn kan vara svår att använda, behöver vi ha 3 stycken IR-laser?
  + RP-lidar är bra på att visa omvärldsbild, dåligt för reglering.
  + Vanligast att inte använda RP-lidar, utan istället använda flera IR-sensorer, smartare.
* SLAM-algoritmen, är det bäst att komma på någon egen lätt eller ska vi implementera en känd såsom EKF. Är det ok att använda färdiga bibliotek?
  + Får använda färdiga bibliotek.
  + Enklast att hitta på något eget primitivt, men det ska inte vara för enkelt.
* Kan vi använda hall-sensorn?
  + Går att använda.
  + Rekommenderas hall-sensor eller optiskt som odometer.

## Anteckningar

* Hade vi varit riktiga företag hade kontrakt skrivits idag.
* **Gå igenom projektplan och se över aktiviteter beroende av andra aktiviteter.**
* Inga andra synpunkter.